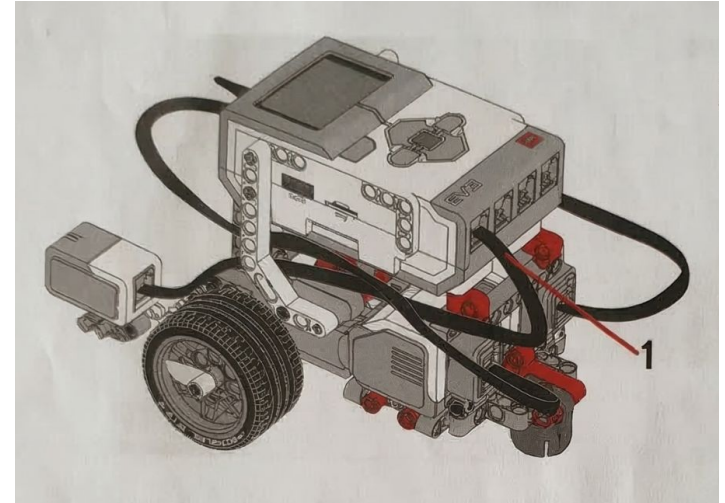


Exercice 6 : Réagir quand je touche

💡 Avant de programmer le robot, montez le **capteur de pression**. Il permet au robot de comprendre qu'il touche un objet. Et branchez le capteur sur l'entrée « 1 » de la brique.

Configurer le robot pour que :

- Quand le capteur de pression est enfoncé
 - Jouer le son n°1
 - Puis reculer
 - Pendant 1 minute
- Note : le bloc affiche 01.00 seconde
- Et que cette action soit réalisée 1 seule fois.



Exercice 6 : Solution

