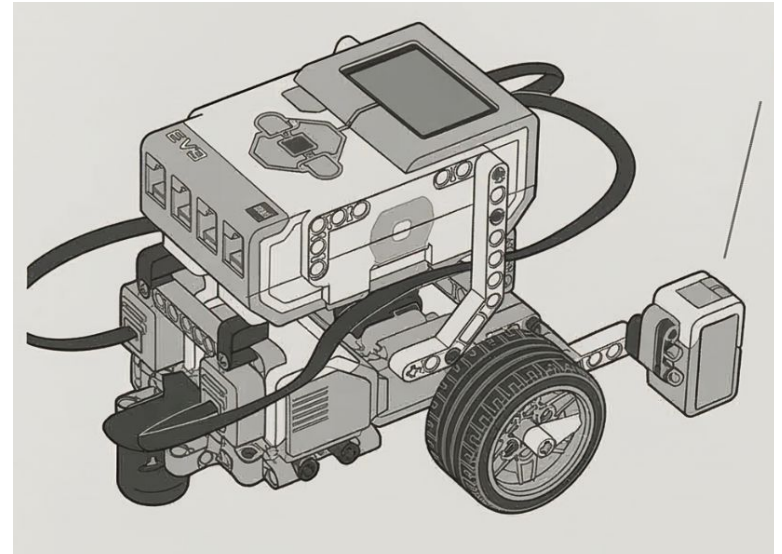


Exercice 4 : Ne pas franchir une ligne

💡 Avant de programmer le robot, installez le **capteur de couleur** qui permet au robot de lire les couleurs ou un changement de couleur. Et branchez le capteur sur l'entrée « 3 » de la brique.

Configurer le robot pour qu'il :

- avancer tout droit
- Jusqu'au moment où le capteur de couleur détecte un contraste supérieur à 50 (Attention si le sol est noir il faudra inverser la valeur en « > »)
- Alors arrêter le robot
- Et que cette action soit réalisée 1 seule fois.



Exercice 4 : Solution

